

ΗΛΕΚΤΡΟΛΟΓΟΙ ΜΗΧΑΝΙΚΟΙ ΚΑΙ ΜΗΧΑΝΙΚΟΙ ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΩΝ
ΕΞΕΤΑΣΗ ΑΡΙΘΜΗΤΙΚΗΣ ΑΝΑΛΥΣΗΣ
1-03-2004

1. Να γίνει μια επανάληψη της μεθόδου Newton-Raphson για συστήματα, για την επίλυση του μη γραμμικού συστήματος

$$\begin{aligned}x + y &= 0 \\x^2 + y^2 - z &= 0 \\x^2 + y^2 + z^2 - 1 &= 0\end{aligned}$$

με αρχικό διάνυσμα $(-1, 1, 1)$. Να αποφύγετε τον υπολογισμό του αντίστροφου πίνακα λύνοντας κατάλληλο γραμμικό σύστημα με τη μέθοδο απαλοιφής Gauss και με μερική οδήγηση κατά στήλη.

2. Δίνεται ο πίνακας $A = \begin{bmatrix} 1 & \varepsilon \\ \varepsilon & 1 \end{bmatrix}$

- a. Αν $\varepsilon > 0$ και $\varepsilon \neq 1$ να υπολογισθεί ο δείκτης κατάστασης με τη νόρμα $\|\cdot\|_2$. Τι συμβαίνει αν το ε είναι κοντά στο 1.
- b. Ναδειχθεί ότι η επαναληπτική μέθοδος Jacobi για γραμμικά συστήματα με πίνακα A συγκλίνει αν και μόνο αν $|\varepsilon| < 1$.

3. Να βρεθεί το πολυώνυμο παρεμβολής Lagrange της συνάρτησης $f(x) = x \log_2 x$ στα σημεία 1, 2, 4, 8. Να βρεθεί επίσης μια εκτίμηση του σφάλματος παρεμβολής στο σημείο 3.

4. Έστω το πρόβλημα των αρχικών τιμών

$$\begin{cases} y' = 2x, & x \in [0, 1], \\ y(0) = 0. \end{cases}$$

Έστω $(x_k)_{k=0}^n$, $n+1$ ισαπέχοντα σημεία του $[0, 1]$ με $x_k = kh$, $h = \frac{1}{n}$, και y_k , $k = 0, 1, \dots, n$ οι προσεγγίσεις που δίνει η μέθοδος Euler. Ναδειχθεί ότι

$$y_k = h^2 k(k-1), \quad k = 0, 1, \dots, n$$

και στη συνέχεια να υπολογισθεί το ολικό σφάλμα στο σημείο 1 σαν συνάρτηση του h .

Υπενθύμιση: $\sum_{n=1}^k n = \frac{k(k+1)}{2}$.

5. Ναδειχθεί ότι η εξίσωση $x = g(x)$, όπου $g(x) = \frac{1}{2}e^{\frac{x}{2}}$ έχει μοναδική λύση \bar{x} στο $[0, 1]$ και ότι η γενική επαναληπτική μέθοδος $x_{k+1} = g(x_k)$, συγκλίνει στη \bar{x} , $\forall x_0 \in [0, 1]$. Να γίνουν γραφικά 3 επαναλήψεις με $x_0 = 0$.

ΠΑΡΑΤΗΡΗΣΕΙΣ:

- Τα θέματα είναι ισοδύναμα
- Διάρκεια εξέτασης 2,5 ώρες

ΚΑΛΗ ΕΠΙΤΥΧΙΑ